



DIGITAX SF

SOLUZIONI SERVO PER APPLICAZIONI IN BASSA POTENZA

DRIVE OBSESSED

SOLUZIONI SERVO PER

APPLICAZIONI IN SERVIZIO CONTINUATIVO E DINAMICO

Un'ampia gamma di servoazionamenti e motori per fornire il massimo livello di prestazioni e flessibilità ai costruttori di macchinari.

Digitax SF

Il pacchetto servoazionamento e motore Digitax SF completa perfettamente la gamma di servoazionamenti di Control Techniques, offrendo una soluzione compatta, economicamente vantaggiosa e di facile utilizzo per qualsiasi requisito applicativo.

Digitax SF offre:

- Azionamenti a elevate prestazioni con interfaccia a treno d'impulsi o analogica e comunicazione seriale
- Questa gamma di motori per applicazioni industriali leggere offre vari livelli di inerzia per potere soddisfare i diversi requisiti applicativi

Unidrive M700

Fornisce prestazioni ottimali e un ampio range di potenza - M700 rappresenta l'opzione ideale per le applicazioni dove è richiesta una coppia continuativa precisa.

Digitax HD

La gamma Digitax HD garantisce massime prestazioni nelle applicazioni in servizio continuativo e altamente dinamico che necessitano di un'elevata coppia di picco per accelerazioni rapide.





Unimotor

Unimotor è una gamma completa di servomotori brushless in c.a. ad alte prestazioni. Con un ampio range di coppia e velocità e una ricca serie di moduli opzionali di retroazione, i servomotori Unimotor consentono l'abbinamento perfetto con Digitax HD e Unidrive M700 per soddisfare qualsiasi requisito applicativo.



Digitax SF 0,05 kW - 2 kW 200 V



Digitax HD 0.25 kW - 7,5 kW 200 V | 400 V



Unidrive M700 1,75 kW - 2,8 MW 200 V | 400 V | 575 V | 690 V

Sovraccarico 300%

Sovraccarico 200%



Motore Digitax SF (Disponibile con livello di inerzia basso, medio e alto)



Gamma di servomotori per applicazioni in servizio dinamico - Unimotor HD

(Ottimizzata con l'azionamento in servizio dinamico di Control Techniques)



Gamma di servomotori per applicazioni in servizio continuativo - Unimotor FM (Ottimizzata con l'azionamento in servizio continuativo di Control Techniques)



Asincroni (Ottimizzati con la gamma Leroy-Somer IMfinity®)



Motori ad alta efficienza

DIGITAX SF

La scelta perfetta per soluzioni servo di precisione a bassa potenza, grazie alla gamma dedicata di servoazionamenti con potenza compresa tra 50 W e 2 kW.

Grazie a una tecnologia che prevede un robusto encoder magnetico con risoluzione di 17 bit e un'interfaccia di controllo analogica o a treno d'impulsi, **Digitax SF offre una soluzione servo economicamente vantaggiosa, senza però compromettere le prestazioni.**

Tecnologia con encoder magnetico

- Robusto in condizioni ambientali gravose
- Bassissimo consumo energetico per una manutenzione ridotta
- Flange di dimensioni standardizzate
- Motori IP 65 o 67



Versatile interfaccia analogica o a treno d'impulsi

Offre una facile integrazione in qualsiasi PLC o motion controller

Tastiera integrata

Con display di stato a 7 segmenti da 6 cifre per facilitare le operazioni di avviamento, di impostazione dei parametri e di regolazione

Funzionamento in modalità standalone

Con la possibilità di programmare 16 quote di posizione

Interfaccia PC-USB

Per l'impostazione dei parametri, la regolazione e il display di stato nel software dedicato Digitax SF Connect

Vari livelli di inerzia del motore disponibili

Per l'utilizzo in una vasta gamma di applicazioni, dalla produzione dei semiconduttori all'industria tessile, nel settore delle macchine per imballaggio, nella robotica, negli estrusori e nei sistemi di misura e in altre applicazioni che richiedono velocità, precisione e accuratezza.



DIGITAX SF CONNECT

Digitax SF Connect è uno strumento software di facile utilizzo con interfaccia Windows familiare e strumenti grafici intuitivi che semplificano le operazioni di impostazione parametri, regolazione e diagnostica.

Le funzioni di posizionamento integrate e di esecuzione dei test facilitano al massimo l'avviamento della macchina.

Semplice da installare e regolare, Digitax SF offre prestazioni servo elevate.

In caso di applicazioni gravose, è disponibile una vasta selezione di filtri in grado di attenuare le risonanze meccaniche e di eliminare le vibrazioni di punta, facilmente configurabili in Digitax SF Connect tramite l'analisi FFT delle frequenze.



Installazione dell'azionamento

Trovate velocemente qualsiasi informazione per un'installazione semplice e rapida dell'azionamento.

Visitate: www.drive-setup.com



Diagnostic Tool

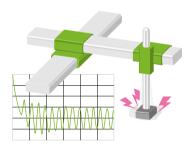
Consente di interpretare rapidamente qualsiasi codice di errore segnalato dall'azionamento. L'app Diagnostic Tool può essere scaricata da: controltechniques.com/mobile-applications



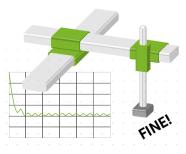




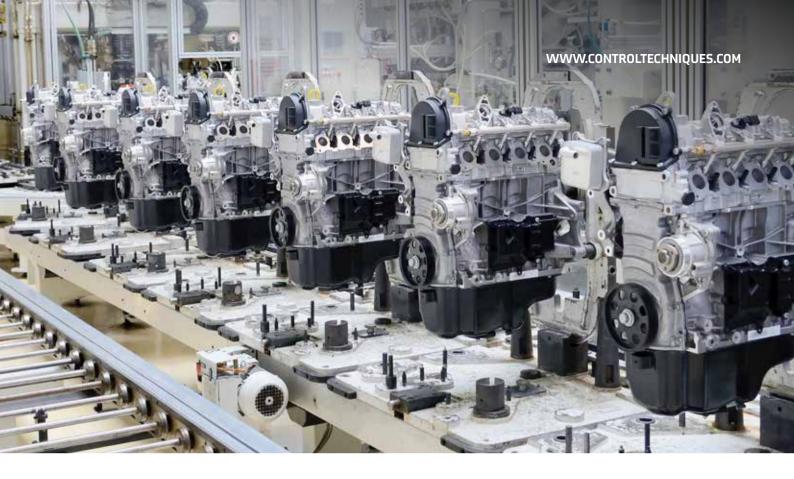
*Nota per gli utenti Microsoft: questa app mobile funziona solo con Windows 10.



Senza filtro



Con damping filter attivo





COMBINAZIONI DI MOTORE E AZIONAMENTO

| | | | Livello di inerzia motore |
|--------------------------------|-------|--|---|
| | | Inerzia bassa | Inerzia media |
| | 40mm | | 50 W 100 W 3000 giri/min nominali 6000 giri/min massimo IP65 |
| Dimensioni delle flange motore | 60mm | 200 W 400 W 3000 giri/min nominali 6000 giri/min massimo IP65 | |
| Dimensioni dell | 80mm | 750 W 3000 giri/min nominali 6000 giri/min massimo IP65 | |
| | 130mm | | 1 kW 1,5 kW 2 kW 3000 giri/min nominali 3000 giri/min massimo IP65 |



Compatibilità con gli azionamenti



50 W | 100 W



200 W | 400 W | 3000 giri/min nominali 6000 giri/min massimo | IP65



200 W | 400 W



750 W | 3000 giri/min nominali 6000 giri/min massimo | IP65



750 W



1 kW | 1,5 kW | 2000 giri/min nominali 3000 giri/min massimo | IP67

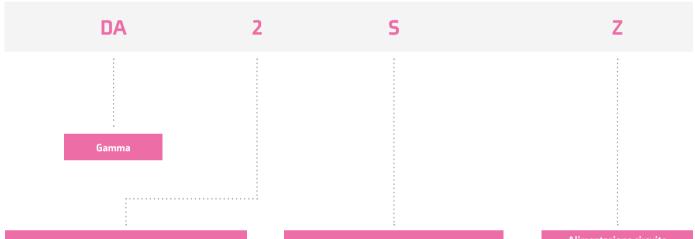


1 kW



1.5 kW | 2 kW

CODICI PRODOTTO AZIONAMENTI



| Alimentazione in ingresso | | | | | | |
|---------------------------|--------------------------------|----------------------|--|--|--|--|
| Codice | Potenza circuito principale | Potenza controllo | | | | |
| 2 | c.a. 200 V - 240 V (*) | c.c. 24 V | | | | |

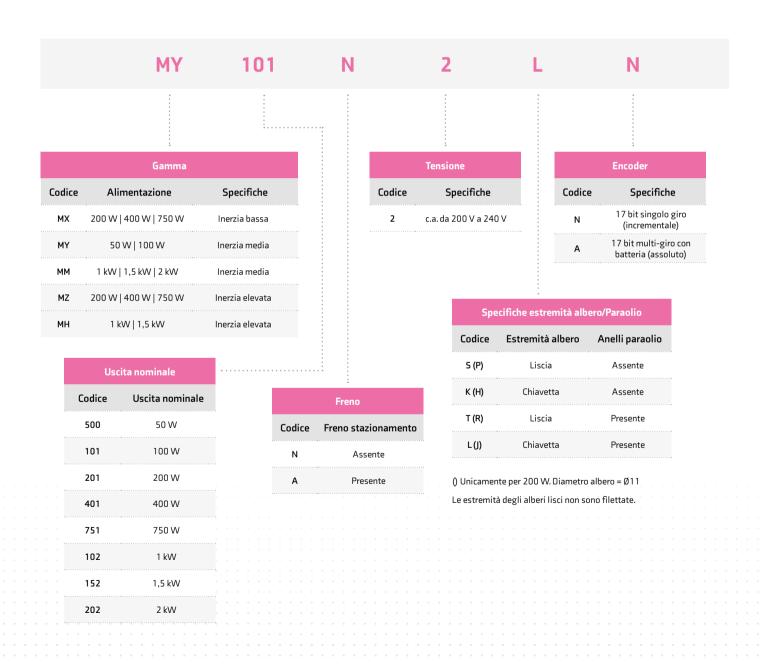
(*) L'opzione monofase o trifase dipende dal motore compatibile.

50 W - 750 W: Monofase 1 kW: Monofase/Trifase 1,5 kW, 2 kW: Trifase

| Motori compatibili | | | | | |
|--------------------|-----------|-----------------|--|--|--|
| Codice | Modello | Uscita nominale | | | |
| S | Mx500x2xx | 50 W | | | |
| Z | Mx101x2xx | 100 W | | | |
| 1 | Mx201x2xx | 200 W | | | |
| 2 | Mx401x2xx | 400 W | | | |
| 3 | Mx751x2xx | 750 W | | | |
| 4 | Mx102x2xx | 1 kW | | | |
| 6 | Mx152x2xx | 1,5 kW | | | |
| 8 | Mx202x2xx | 2 kW | | | |
| | | | | | |

| Alimentazione circuito principale | | | | |
|-----------------------------------|---------------|--|--|--|
| Codice | Alimentazione | | | |
| Z | 50 W | | | |
| 1 | 100 W | | | |
| 2 | 200 W | | | |
| 4 | 400 W | | | |
| 8 | 750 W | | | |
| Α | 1 kW | | | |
| В | 1,5 kW | | | |
| С | 2 kW | | | |

CODICI PRODOTTO MOTORI



CODICI PRODOTTO CAVI DEL MOTORE



| Accessori | | | | | | | | |
|--------------------------|-------|---|--|--|--|--|--|--|
| Codice di ordinazione | Fasi | Accessorio | Descrizione | | | | | |
| 2216-0211 | Tutte | Morsettiera per ingressi / Uscite (I/O) e cavo preassemblato | Gli azionamenti Digitax SF sono provvisti di una porta I/O 50 pin ad alta densità. Per un più facile cablaggio, è disponibile un cavo preassemblato con una morsettiera installabile su guida DIN con terminali a vite che permette di realizzare facilmente il collegamento con gli I/O dell'azionamento. | | | | | |
| 3412-0050 | Tutte | Ingressi / Uscite: Connettore interfaccia | Connettore maschio 50 pin ad alta densità per i segnali di controllo, I/O digitali e alimentazione ausiliaria a 24 V | | | | | |
| 2490-2754 | 1 | Sistema di assorbimento/ protezione contro la | Protezione a risposta rapida contro le sovratensioni transitorie dalla rete all'azionamento Digitax SF. | | | | | |
| 2490-0004 | 3 | sovratensione transitoria | i fotezione a risposta rapida contro le soviatensioni transiturie dana fete an azionamento digitax 3F. | | | | | |
| 4200-0056 | 1 | ··· Filtro EMC | I filtri EMC impediscono l'emissione di interferenze elettromagnetiche sulle linee di alimentazione in c.a. Per garantire la conformità con le normative EMC, utilizzare il filtro antidisturbo EMC raccomandato | | | | | |
| 4200-3106 | 3 | T HUO EMC | Tensione nominale (V): 250 V c.a. Corrente nominale (A): Monofase: 5 A Trifase: 10 A | | | | | |

| Elemento | | Specifiche | | | | | | | |
|---|---|--|-------|----------------------------------|------------------|---------------------|-------------------------------|-----------------------------|-------|
| Modello azionamento | | DA2YZ | DA2Z1 | DA212 | DA224 | DA238 | DA24A | DA26B | DA280 |
| Motore applicabile | | М 500 | M 101 | M 201 | M 401 | M 751 | M 102 | M 152 | MM20 |
| Dimensioni | | | | (Fare riferim | ento alla tabel | la delle dimensi | oni alle pagine 18-19) | | • |
| Peso azionamento (kg) | | | 0 | 1,7 | | 0,8 | 1,0 | 1 | ,6 |
| | Potenza circuito principale | | | ase c.a. 200 V - ±10% 50/60 F | | | | . 200 V – 240 V 50/60 Hz | |
| | Alimentazione di controllo | | | | C | 24V±10% | | | |
| Potenza di ingresso | Corrente di ingresso | 8,0 | 1,3 | 2,4 | 3,6 | 7,2 | Monofase: 9,7 Trifase: 5,1 | 6,1 | 9,0 |
| | Assorbimento di corrente potenza di controllo | | 170 | | 210 | 260 | | 350 | |
| | (mA Tipico) | | | | (La corrente d | li entrata è di cir | ca 1,4 A) | | |
| Tipo di controllo | | | | Usc | ita trifase sinu | soidale con rego | lazione PWM | | • |
| Specifiche delle uscite | Corrente nominale (A) | 0,7 | 1,0 | 1,7 | 2,7 | 4,3 | 5,6 | 9,9 | 12,2 |
| specimene dene disente | Frequenza di uscita (Hz) | | | 0 – 500 | | | 0 | - 250 | |
| Retroazione dell'encoder | | 17 bit singolo giro (incrementale) (Se si aggiungono delle batterie, il prodotto può funzionare come encoder multi-giro assoluto.) | | | | | | | |
| Segnale di controllo | Ingresso | 8 ingressi (sistema 24 V c.c., ingressi optoisolati) con funzioni programmabili dalla modalità di controllo | | | | | | | |
| segnale areomitono | Uscita | 8 uscite (sistema 24 V c.c., uscite a collettore aperto) con funzioni programmabili dalla modalità di controllo | | | | | | | |
| Segnale analogico | Ingresso | Ingresso asimmetrico (±10 V) le cui funzioni possono essere programmate dalla modalità di controllo | | | | | | | |
| | Ingresso | Differenziale RS-422 Collettore aperto | | | | | | | |
| Segnale a impulsi | Uscita | Impulso di retroazione encoder (fase A/B/Z), uscita differenziale RS-422 Impulso di fase Z attraverso il collettore aperto | | | | | | | |
| Funzione di comunicazione | | USB: collegamento al PC con Digitax SF Connect installato RS-485: comunicazione controllo remoto host (compatibile con multi-drop) | | | | | | | |
| Funzione di visualizzazione stato azionamento | | Display a sette segmenti da 6 cifre con funzione di visualizzazione stato azionamento su pannello di configurazione Visualizzazione normale/errore su LED DI STATO Luce verde con apparecchio acceso (ON) stato normale, luce rossa con apparecchio acceso (ON) stato di errore, luce spenta con apparecchio spento (OFF) | | | | | | | |
| Funzione di rigenerazione | | Possibilità di installare, esternamente, una resistenza di frenatura | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |

WWW.CONTROLTECHNIQUES.COM

| Specifiche dell'ambiente di installazione dell'azionamento | | | | | |
|--|---------------------------|--|--|--|--|
| Elemento | | Specifiche | | | |
| Temperatura | Di utilizzo | 0 – 50 °C | | | |
| ambiente | Di immagazzinamento | -20 – 65 °C | | | |
| Umidità ambientale | Di utilizzo | 20 – 85% RH o meno (senza condensa) | | | |
| Official ambientale | Di immagazzinamento | 20 - 05 70 NTTO THEIRO (SETIZA CONMENSA) | | | |
| Atmosfera di funzional | mento e immagazzinamento | In ambiente interno (non esposto alla luce diretta del sole), privo di gas corrosivi, gas infiammabili, nebbia d'olio, polvere, sostanze combustibili, sostanze abrasive | | | |
| Altitudine | | ≤ 1000 m | | | |
| Vibrazioni | | \leq 5,8 m/s² (0,6 G) Da 10 a 60 Hz (funzionamento continuativo non consentito a frequenza di risonanza) | | | |
| Rigidità dielettrica | | 1.500 V in c.a. per un minuto attraverso il FG primario e di massa/terra | | | |
| Protezione contro la fo | Igorazione | Classe I (messa a massa obbligatoria) | | | |
| Categoria di protezione | e contro le sovratensioni | II | | | |
| Ambiente di installazio | one | Grado di inquinamento 2 | | | |

| Specifiche delle fu | nzioni dell'az | onamento | |
|--|------------------------------------|--|--|
| Elemento | | | Specifiche |
| | | Ingresso di controllo | Servoazionamento ON, reset allarmi, inibizione ingresso comandi, arresto di emergenza, azzeramento contatore errori di posizione, inibizione limite di coppia bistadio, richiesta dati ABS, avvio procedura di homing |
| | Comando | Uscita di controllo | Stato allarmi, stato servoazionamento, servoazionamento pronto, superamento limite minimo di coppia, rilascio freno, posizionamento completato, moto completato, allarme, rilascio freno per arresto di emergenza, trasmissione dati ABS, procedura di homing completata |
| | ingresso impulsi | Frequenza massima impulsi di comando | RS-422 differenziale: 4 Mpps Collettore aperto: 200 kpps |
| | | Forma segnali a impulsi all'ingresso | Impulso + direzione, impulso encoder in quadratura fase A/B, impulso CW (senso orario) + CCW (senso antiorario) |
| Modalità di controllo della posizione | | Frequenza in coppia di impulsi di comando | Rapporto A/B 1/1.000 < A/B < 1.000 Campo di regolazione A: 1 – 65.535 B: 1 – 65.535 |
| | | Ingresso di controllo | Servoazionamento ON, reset allarmi, azzeramento contatore errori di posizione, selezione 16 punto di avviamento motore, ingresso sensore di posizione di home, homing |
| | Comando di posizione interna | Uscita di controllo | Stato allarmi, stato servoazionamento, servoazionamento pronto, superamento limite minimo di coppia, rilascio freno, completamento procedura di homing, moto completato |
| | | Modalità di funzionamento | Posizionamento a punti, operazione di comunicazione |
| | Filtro stabilizzatore | | Filtro FIR |
| | Controllo smorzamento | | Abilitato |

| | Comando analogico | Ingresso di controllo | Servoazionamento ON, reset allarmi, inibizione ingresso comandi (comando zero coppia), limite di coppia bistadio, inibizione funzionamento CCW/CW | |
|---|--|------------------------------|---|--|
| | | Uscita di controllo | Stato allarmi, stato servoazionamento, servoazionamento pronto, superamento limite minimo di coppia, rilascio freno | |
| Modalità di controllo della velocità | | Ingresso comando velocità | Tensione in ingresso da -10 V a +10 V (la velocità massima viene raggiunta a ±10 V) | |
| uella velocita | Comando di velocità | Ingresso di controllo | Servoazionamento ON, reset allarmi, avviamento 1 (senso antiorario), avviamento 2 (senso orario), impostazione a 8 velocità, limite di coppia bistadio | |
| | interna | Uscita di controllo | Stato allarmi, stato servoazionamento, servoazionamento pronto, superamento limite minimo di coppia, rilascio freno | |
| | Filtro stabiliz | zatore | Filtro IIR, filtro FIR | |
| | | Ingresso di controllo | Servoazionamento ON, reset allarmi, inibizione ingresso comandi (comando zero coppia), limite di coppia bistadio, inibizione funzionamento CCW/CW | |
| Modalità di controllo della coppia | Comando analogico | Uscita di controllo | Stato allarmi, stato servoazionamento, servoazionamento pronto, superamento limite minimo di coppia, rilascio freno | |
| | | Ingresso comando coppia | Tensione in ingresso da -10 V a +10 V (la coppia massima viene raggiunta a ±10 V) | |
| | Filtro stabilizzatore | | Filtro IIR | |
| | Monitoraggio velocità | | Disponibile | |
| | Autotaratura | | Disponibile | |
| | Divisione/moltiplicazione uscite encoder | | Disponibile | |
| Funzioni comuni | Configurazione regolazione/funzioni | | Disponibile attraverso il software "Digitax SF Connect" di configurazione del Digitax SF Regolazione dal pannello di configurazione sulla parte frontale dell'azionamento | |
| | Funzioni di protezione | Dell'hardware | Sovratensione, bassa tensione, sovraccarico di corrente, temperatura eccessiva, sovraccarico, errore encoder | |
| | protezione | Del software | Velocità eccessiva, errore di posizione eccessivo, errori nei parametri | |
| | Registro alla | rmi | Può essere consultato tramite il software di configurazione Digitax SF Connect | |
| | | | | |

| Norme di sicurezza | | | | | |
|----------------------------|-------------------------------------|---|---|--|--|
| Specifiche | | Motore | Azionamento | | |
| | Direttiva sulla Bassa tensione (*1) | EN60034-1 EN60034-5 | EN61800-5-1 | | |
| Direttiva UE/CE | Direttiva EMC ^(*2) | EN61000-6-2 EN55011 Classe A, Gruppo 1 | EN61000-6-2 EN55011 Classe A, Gruppo 1 | | |
| | Direttiva Macchine | Non applicabile | | | |
| Norme UL (*1) | | 1004-1 1004-6 | 508C | | |
| South Korea Radio Law (KC) | | Non applicabile | KN11 KN61000-6-2 | | |
| China Compulsory Produ | ct Certification System (CCC) | Non applicabile | | | |

^(*1) Installare il prodotto nell'ambiente che soddisfa i requisiti seguenti: Categoria II di protezione contro le sovratensioni | Classe I | Grado di inquinamento 2 (circuiti)









^(*2) Per maggiori informazioni, consultare il Manuale di istruzioni del Digitax SF

WWW.CONTROLTECHNIQUES.COM

| Specifiche generali dei motori | |
|---|--|
| Elemento | Specifiche |
| Temperatura ambiente di funzionamento | 0 – 40 °C |
| Umidità ambientale di funzionamento | 20 – 85% RH (senza condensa) |
| Temperatura ambiente di immagazzinamento | -20 – 65 °C (senza condensa) Temperatura massima 80 °C, 72 ore |
| Umidità ambientale di immagazzinamento | 20 – 85% RH (senza condensa) |
| Atmosfera idonea per utilizzo/immagazzinamento | In ambiente interno (non esposto alla luce diretta del sole), privo di gas corrosivi, gas infiammabili, nebbia d'olio, polvere, sostanze combustibili, sostanze abrasive |
| Resistenza di isolamento | ≥ 5 M Ω a 1.000 V c.c. |
| Rigidità dielettrica | 1500 V in c.a. per un minuto attraverso il FG primario e di massa/terra |
| Altitudine di esercizio | ≤ 1000 m |
| Classe di vibrazioni | V15 (JEC 2121) |
| Resistenza alle vibrazioni | 49 m/s² (5 G) |
| Resistenza agli urti | 98 m/s² (10 G) |
| Struttura di protezione | IP65: 50 W – 750 W IP67: 1 kW – 2 kW |
| Protezione contro la folgorazione | Classe I (messa a massa obbligatoria) |
| Categoria di protezione contro le sovratensioni | |
| Ambiente di installazione | Grado di inquinamento 2 |

| Specifiche base dell'er | ncoder | | | | |
|--------------------------|-------------------------------------|--------------------------|---|-------------------|--|
| Elemento | | | Specifiche | | |
| Modello motore | | | M 2 N | M 2 A | |
| Risoluzione | | | Incrementale a 17 bit | Assoluta a 17 bit | |
| Doguiciti ambiantali | Temperatura ambiente di esercizio | | 0 – 85 °C | | |
| Requisiti ambientali | Campo magnetico disturbante esterno | | ±2 mT (20 G) o inferiore | | |
| | Alimentatore | Tensione | 4,5 – 5,5 V c.c. (ondulazione alimentazione ≤ 5%) | | |
| | | Assorbimento di corrente | 160 mA tip. (corrente in entrata non inclusa) | | |
| | Batteria esterna | Tensione | _ | 2,4 – 4,2 V c.c. | |
| Cnacificha alattuicha | | Assorbimento di corrente | _ | 10 μA tipico (*1) | |
| Specifiche elettriche | Conteggio multi-giro | | _ | 65.536 conteggi | |
| | Velocità massima di rotazione | | 6000 giri/min | | |
| | Direzione di conteggio | | Senso antiorario (*2) | | |
| | Tipo di uscita/ingres | Tipo di uscita/ingresso | | Differenziale | |
| Specifiche relative alle | Metodi di trasmissione | | Comunicazione seriale asincrona half-duplex | | |
| comunicazioni | Velocità di comunicazione | | 2,5 Mbps | | |

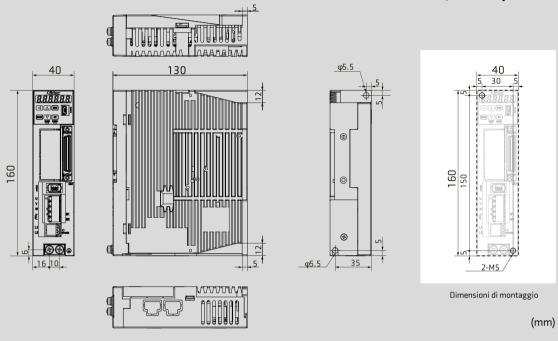
^(*1) Condizioni di misurazione: temperatura ambiente, motore fermo, tensione batteria di 3,6 V.

^(*2) Senso antiorario guardando dall'estremità albero lato carico.

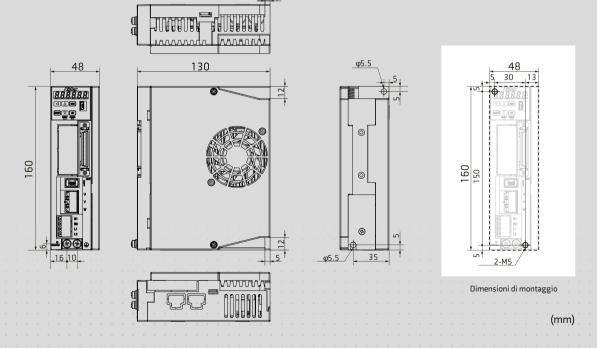


Dimensioni

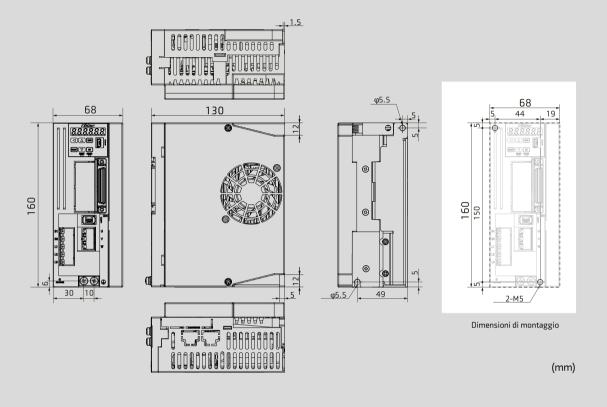
Da 50 W a 400 W (DA2YZ | DA2Z1 | DA212 | DA224)



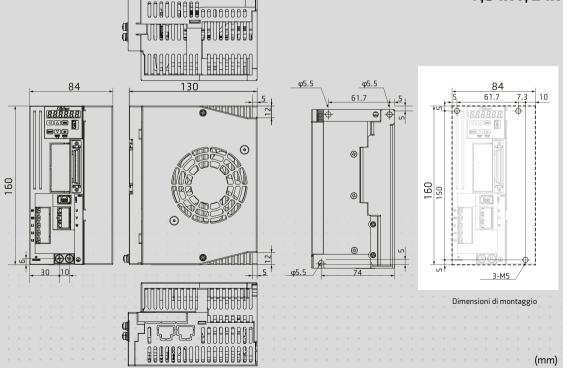
750 W (DA238)

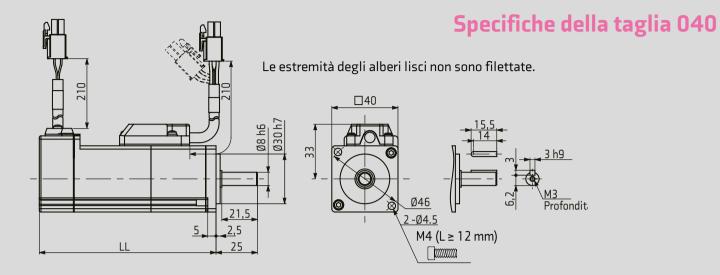


1 kW (DA24A)



1,5 kW, 2 kW (DA26B | DA28C)

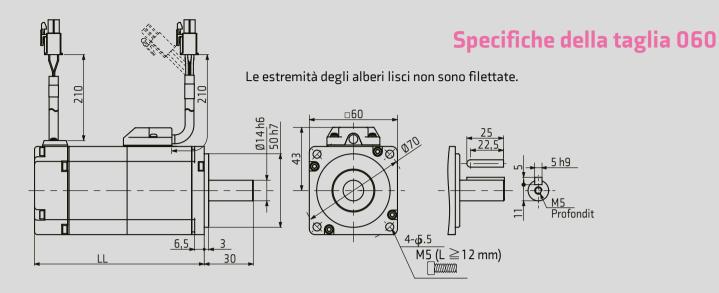




| Specifiche motore | | | |
|--|---------------|-------------|-------------|
| | Unità | MY500 2 | MY101 2 |
| Tensione | V | AC200V-240V | AC200V-240V |
| Potenza nominale di uscita | kW | 0,05 | 0,1 |
| Coppia nominale | Nm | 0,16 | 0,32 |
| Coppia max. istantanea | Nm | 0,56 | 1,12 |
| Inerzia rotorica (senza frenatura) | kg·cm² | 0,039 | 0,061 |
| Inerzia rotorica (con frenatura) | kg·cm² | 0,047 | 0,069 |
| Costante temporale meccanica (senza frenatura) | ms | 1,92 | 1,17 |
| Costante temporale meccanica (con frenatura) | ms | 2,31 | 1,32 |
| Costante temporale elettrica | ms | 0,74 | 0,89 |
| Velocità nominale | giri/min | 3000 | 3000 |
| Velocità massima di rotazione | giri/min | 6000 | 6000 |
| Costante di coppia | Nm/A | 0,25 | 0,35 |
| Costante di tensione indotta per fase | mV/(giri/min) | 8,8 | 12,3 |
| Massa (senza freno) | kg | 0,4 | 0,5 |
| Massa (con freno) | kg | 0,6 | 0,8 |
| Carico radiale ammesso | N | 68 | 68 |
| Carico assiale ammesso | N | 58 | 58 |

| Specifiche dei freni | | | |
|---------------------------|----|----------------|----------------|
| | | MY500 2 | MY101 2 |
| Tensione nominale | V | 24 V ±10% c.c. | 24 V ±10% c.c. |
| Corrente nominale | Α | 0,25 | 0,25 |
| Coppia di attrito statico | Nm | >0,16 | >0,32 |
| Tempo di inserimento | ms | <35 | <35 |
| Tempo di rilascio | ms | <20 | <20 |
| Tensione di rilascio | V | > 1 V c.c. | > 1 V c.c. |

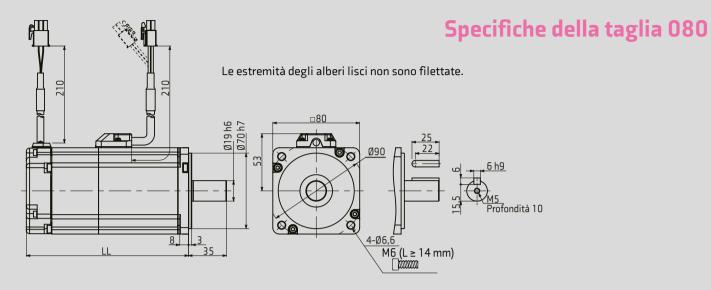
| Taglia del motor | e LL (mm) | | | |
|------------------|-----------|----------|----------|----------|
| Freno | Assente | | Presente | |
| Anello paraolio | Assente | Presente | Assente | Presente |
| MY500 2 | 66,4 | 72,0 | 106,8 | 112,4 |
| MY101 2 | 82.4 | 88,0 | 122,8 | 128,4 |
| | | | | |



| Specifiche motore | | | | | |
|--|---------------|-------------|-------------|-------------|-------------|
| | Unità | MX201 2 | MZ201 2 | MX401 2 | MZ401 2 |
| Tensione | V | AC200V-240V | AC200V-240V | AC200V-240V | AC200V-240V |
| Potenza nominale di uscita | kW | 0,2 | 0,2 | 0,4 | 0,4 |
| Coppia nominale | Nm | 0,64 | 0,64 | 1,27 | 1,27 |
| Coppia max. istantanea | Nm | 1,91 | 1,91 | 3,82 | 3,82 |
| Inerzia rotorica (senza frenatura) | kg·cm² | 0,14 | 0,44 | 0,23 | 0,71 |
| Inerzia rotorica (con frenatura) | kg·cm² | 0,17 | 0,47 | 0,26 | 0,73 |
| Costante temporale meccanica (senza frenatura) | ms | 0,72 | 2,23 | 0,47 | 1,42 |
| Costante temporale meccanica (con frenatura) | ms | 0,87 | 2,38 | 0,53 | 1,47 |
| Costante temporale elettrica | ms | 2,53 | 2,53 | 2,92 | 2,92 |
| Velocità nominale | giri/min | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 |
| Velocità massima di rotazione | giri/min | 6000 | 6000 | 6000 | 6000 |
| Costante di coppia | Nm/A | 0,41 | 0,41 | 0,49 | 0,49 |
| Costante di tensione indotta per fase | mV/(giri/min) | 14,3 | 14,3 | 17,1 | 17,1 |
| Massa (senza freno) | kg | 0,8 | 1,0 | 1,3 | 1,5 |
| Massa (con freno) | kg | 1,3 | 1,5 | 1,8 | 2,0 |
| Carico radiale ammesso | N | 245 | 245 | 245 | 245 |
| Carico assiale ammesso | N | 98 | 98 | 98 | 98 |

| Specifiche dei freni | | | |
|---------------------------|----|----------------|--|
| Tensione nominale | V | 24 V ±10% c.c. | |
| Corrente nominale | А | 0,3 | |
| Coppia di attrito statico | Nm | >1,27 | |
| Tempo di inserimento | ms | <50 | |
| Tempo di rilascio | ms | <15 | |
| Tensione di rilascio | V | > 1 V c.c. | |

| Taglia del motore LL (mm) | | | | | | |
|---------------------------|---|---------|----------|--|--|--|
| Freno | | Assente | Presente | | | |
| MX201 | 2 | 76,5 | 113,0 | | | |
| MZ201 | 2 | 93,5 | 130,0 | | | |
| MX401 | 2 | 93,5 | 130,0 | | | |
| MZ401 | 2 | 110,5 | 147,0 | | | |

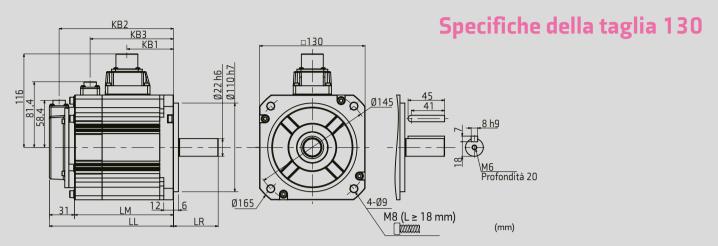


| Specifiche motore | | | |
|--|---------------|-------------|-------------|
| | Unità | MX751 2 | MZ751 2 |
| Tensione | V | AC200V-240V | AC200V-240V |
| Potenza nominale di uscita | kW | 0,75 | 0,75 |
| Coppia nominale | Nm | 2,39 | 2,39 |
| Coppia max. istantanea | Nm | 7,1 | 7,1 |
| Inerzia rotorica (senza frenatura) | kg·cm² | 0,74 | 1,61 |
| Inerzia rotorica (con frenatura) | kg·cm² | 0,94 | 1,81 |
| Costante temporale meccanica (senza frenatura) | ms | 0,40 | 0,86 |
| Costante temporale meccanica (con frenatura) | ms | 0,50 | 0,96 |
| Costante temporale elettrica | ms | 4,60 | 4,60 |
| Velocità nominale | giri/min | 3000 | 3000 |
| Velocità massima di rotazione | giri/min | 6000 | 6000 |
| Costante di coppia | Nm/A | 0,63 | 0,63 |
| Costante di tensione indotta per fase | mV/(giri/min) | 21,9 | 21,9 |
| Massa (senza freno) | kg | 2,2 | 2,5 |
| Massa (con freno) | kg | 3,0 | 3,3 |
| Carico radiale ammesso | N | 392 | 392 |
| Carico assiale ammesso | N | 147 | 147 |

| Specifiche dei freni | | | |
|---------------------------|----|----------------|----------------|
| | | MY500 2 | MY101 2 |
| Tensione nominale | V | 24 V ±10% c.c. | 24 V ±10% c.c. |
| Corrente nominale | Α | 0,25 | 0,25 |
| Coppia di attrito statico | Nm | >0,16 | >0,32 |
| Tempo di inserimento | ms | <35 | <35 |
| Tempo di rilascio | ms | <20 | <20 |
| Tensione di rilascio | V | > 1 V c.c. | > 1 V c.c. |

| Taglia del motore LL (mm) | | | | | |
|---------------------------|---------|----------|--|--|--|
| Freno | Assente | Presente | | | |
| MX751 2 | 107,3 | 144,3 | | | |
| MZ751 2 | 122,3 | 159,3 | | | |

Le estremità degli alberi lisci non sono filettate.



| Specifiche motore | | | | | | |
|--|---------------|-------------|-------------|-------------|-------------|-------------|
| | Unità | MM102 2 | MH102 2 | MM152 2 | MH152 2 | MM202 2 |
| Tensione | V | AC200V-240V | AC200V-240V | AC200V-240V | AC200V-240V | AC200V-240V |
| Potenza nominale di uscita | kW | 1,0 | 1,0 | 1,5 | 1,5 | 2,0 |
| Coppia nominale | Nm | 4,77 | 4,77 | 7,16 | 7,16 | 9,55 |
| Coppia max. istantanea | Nm | 14,3 | 14,3 | 21,5 | 21,5 | 28,6 |
| Inerzia rotorica (senza frenatura) | kg·cm² | 4,56 | 24,9 | 6,67 | 37,12 | 8,70 |
| Inerzia rotorica (con frenatura) | kg·cm² | 6,24 | 26,4 | 8,35 | 38,65 | 10,38 |
| Costante temporale meccanica (senza frenatura) | ms | 0,76 | 4,17 | 0,60 | 3,32 | 0,58 |
| Costante temporale meccanica (con frenatura) | ms | 1,05 | 4,43 | 0,75 | 3,46 | 0,69 |
| Costante temporale elettrica | ms | 10,1 | 10,1 | 12,2 | 12,2 | 12,2 |
| Velocità nominale | giri/min | 2000 | 2000 | 2000 | 2000 | 2000 |
| Velocità massima di rotazione | giri/min | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 |
| Costante di coppia | Nm/A | 0,88 | 0,88 | 0,81 | 0,81 | 0,85 |
| Costante di tensione indotta per fase | mV/(giri/min) | 30,9 | 30,9 | 28,4 | 28,4 | 29,6 |
| Massa (senza freno) | kg | 5,6 | 7,6 | 7,0 | 9,0 | 8,4 |
| Massa (con freno) | kg | 7,0 | 9,0 | 8,4 | 10,4 | 9,8 |
| Carico radiale ammesso | N | 490 | 490 | 490 | 490 | 490 |
| Carico assiale ammesso | N | 196 | 196 | 196 | 196 | 196 |

| V | 24 V ±10% c.c. | |
|----|----------------|-------------------------------|
| Α | 1,0 | |
| Nm | >9,55 | |
| ms | <120 | |
| ms | <30 | |
| V | > 1 V c.c. | |
| | Nm ms | A 1,0 Nm >9,55 ms <120 ms <30 |

| Taglia del motore (mm) | | | | | | | |
|------------------------|----------|-------|-------|------|-------|-------|-------|
| | Freno | LL | LM | LR | KB1 | KB2 | КВЗ |
| MM102 2 | Assente | 128,0 | 97,0 | 55,0 | 57,5 | 116,0 | - |
| MM1U2 Z | Presente | 153,0 | 122,0 | 55,0 | 57,5 | 141,0 | 102,8 |
| MH102 2 | Assente | 163,0 | 132,0 | 70,0 | 92,5 | 151,0 | - |
| | Presente | 188,0 | 157,0 | 70,0 | 92,5 | 176,0 | 137,8 |
| MM152 2 | Assente | 145,5 | 114,5 | 55,0 | 75,0 | 133,5 | - |
| MM 132 Z | Presente | 170,5 | 139,5 | 55,0 | 75,0 | 158,5 | 120,3 |
| MUIEZ Z | Assente | 180,5 | 149,5 | 70,0 | 110,0 | 168,5 | - |
| MH152 2 | Presente | 205,5 | 174,5 | 70,0 | 110,0 | 193,5 | 155,3 |
| MM202 2 | Assente | 163,0 | 132,0 | 55,0 | 92,5 | 151,0 | - |
| 141141202 2 | Presente | 188,0 | 157,0 | 55,0 | 92,5 | 176,0 | 137,8 |

DRIVE OBSESSED

CONTROL & TECHNIQUES

Dal 1973 Control Techniques progetta e costruisce i migliori azionamenti a velocità variabile del mondo.

I nostri clienti premiano il nostro impegno nel progettare e produrre azionamenti in grado di garantire prestazioni di gran lunga superiori a quelle di prodotti analoghi presenti sul mercato. Hanno fiducia nel nostro eccellente servizio e nella nostra capacità di garantire ogni volta la puntualità della consegna.

Dopo più di 45 anni, non abbiamo ancora smesso di lavorare per garantire la migliore tecnologia di controllo motore e la massima affidabilità ed efficienza energetica che un azionamento possa offrire. Questa è la nostra promessa, valida oggi e per sempre.

PIÙ DI 1.400

dipendenti

70

Paesi

N. 1 NELLA TECNOLOGIA AVANZATA

PER MOTORI E AZIONAMENTI



Nidec Corporation è un'azienda globale produttrice di azionamenti e motori elettrici.

Fondata nel 1973, la società all'inizio produceva piccoli motori di precisione in c.a. e contava quattro dipendenti. Oggi è diventata una realtà di portata globale che dà lavoro a più di 110.000 persone e sviluppa, costruisce e installa azionamenti, motori e sistemi di controllo all'avanguardia in oltre 70 Paesi.

Potete trovare le sue innovazioni in migliaia di impianti industriali, prodotti loT, elettrodomestici, automobili, apparecchiature robotiche, telefoni cellulari, dispositivi tattili, apparecchi medicali e IT ovunque nel mondo.

109K \$14,6 MIA. PIÙ DI PIÙ

dipendenti

di fatturato del gruppo

Paesi

aziende



CONTROL TECHNIQUES

SPECIALISTI GLOBALI IN AZIONAMENTI DAL 1973



Prestazioni eccezionali

Sfruttando la nostra esperienza di oltre 45 anni per qualsiasi aspetto della nostra attività, riusciamo molto spesso a sovrastare la concorrenza.



La fiducia dei clienti

Milioni di persone nel mondo ci hanno accordato la loro fiducia, sapendo che la nostra missione è ottenere sempre un'elevatissima qualità di costruzione e di design.



Totale flessibilità

I nostri azionamenti sono costruiti con un'architettura open design, in virtù della quale si integrano con tutti i protocolli principali di comunicazione garantendo la flessibilità desiderata dai clienti.



Intelligenza integrata

Abbiamo combinato il controllo di precisione del motore con il massimo livello di intelligenza integrata, per l'ottimale produttività ed efficienza dei vostri macchinari.



Presenza globale, supporto locale

I nostri tecnici specialisti presenti in 70 paesi dedicano una cura maniacale al continuo miglioramento della tecnologia e della progettazione degli azionamenti. **Questo è il segreto della nostra posizione di vantaggio.**





CONTROL TECHNIQUES, IL VOSTRO SPECIALISTA GLOBALE IN AZIONAMENTI.

Grazie alle nostre attività in oltre 70 paesi nel mondo, potete rivolgervi a noi ovunque vi troviate.

Per maggiori informazioni, o per trovare i rappresentanti del drive centre locale più vicino, visitate il sito:

www.controltechniques.com

Collegati con noi











©2020 Nidec Control Techniques Limited. Le informazioni contenute in questo documento sono da considerarsi indicative e corrette al momento della stampa, ma non vincolanti in fase contrattuale. Nella costante ricerca di miglioramento del prodotto, Nidec Control Techniques Ltd si riserva il diritto di modificare le specifiche senza alcun obbligo di notifica.

Nidec Control Techniques Limited. Sede legale: The Gro, Newtown, Powys SY16 3BE.

Registrata in Inghilterra e in Galles. Numero di iscrizione al registro imprese 01236886.





